



# Mars配膳ロボット 巡回

---

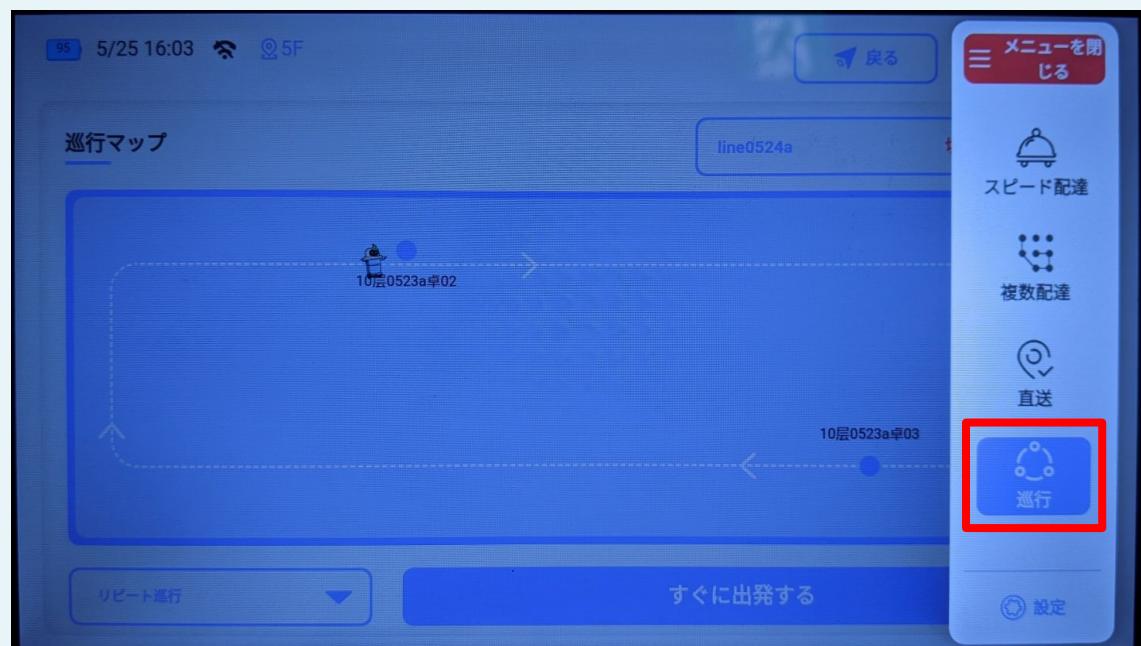
株式会社Lien Trade

---

# 巡回

## ※事前確認

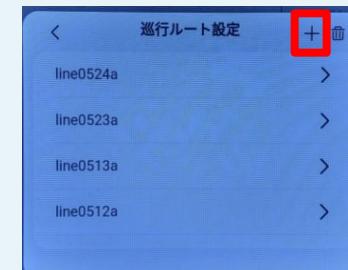
- 「待機点に戻る」
- 「充電スタンド選択」
- 「充電スタンドをリセットする」
- フロア番号を確認
- 「設定終了」



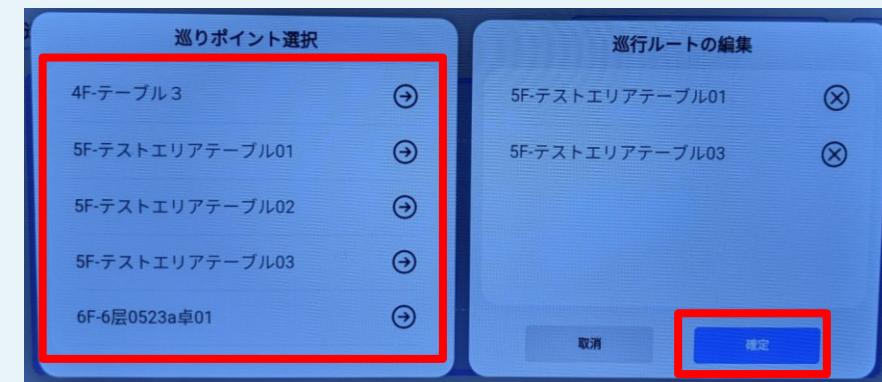
「メニュー」→「巡回」



設定アイコンをタップ

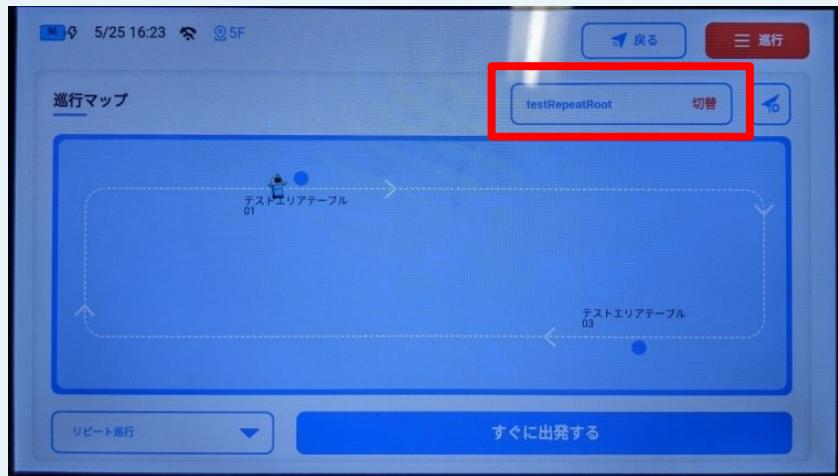


「+」をタップ



巡回する地点（ポイント）選び、  
選択した地点は右側リストに追加されます。  
最後に「確定」をタップします。

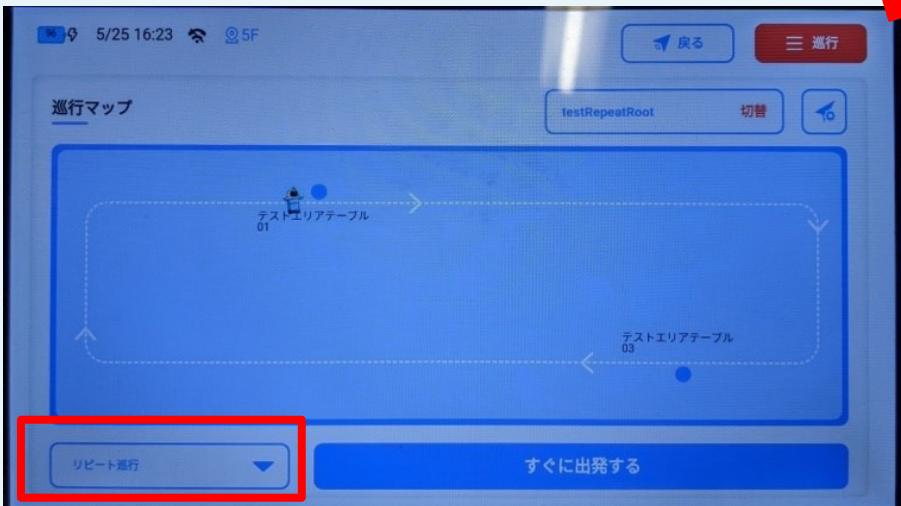
## 巡回



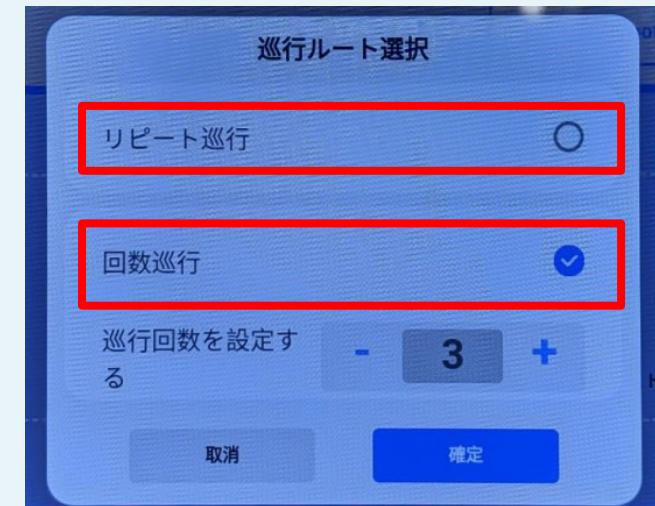
ルート選択ウィンドウを開き



作成したコース名にチェックを入れて「確定」をタップ



巡回詳細ウィンドウを開き



「リピート巡回」  
「回数巡回」  
指定できます。

選択済  
↓  
「確定」  
↓  
「すぐに出発する」