



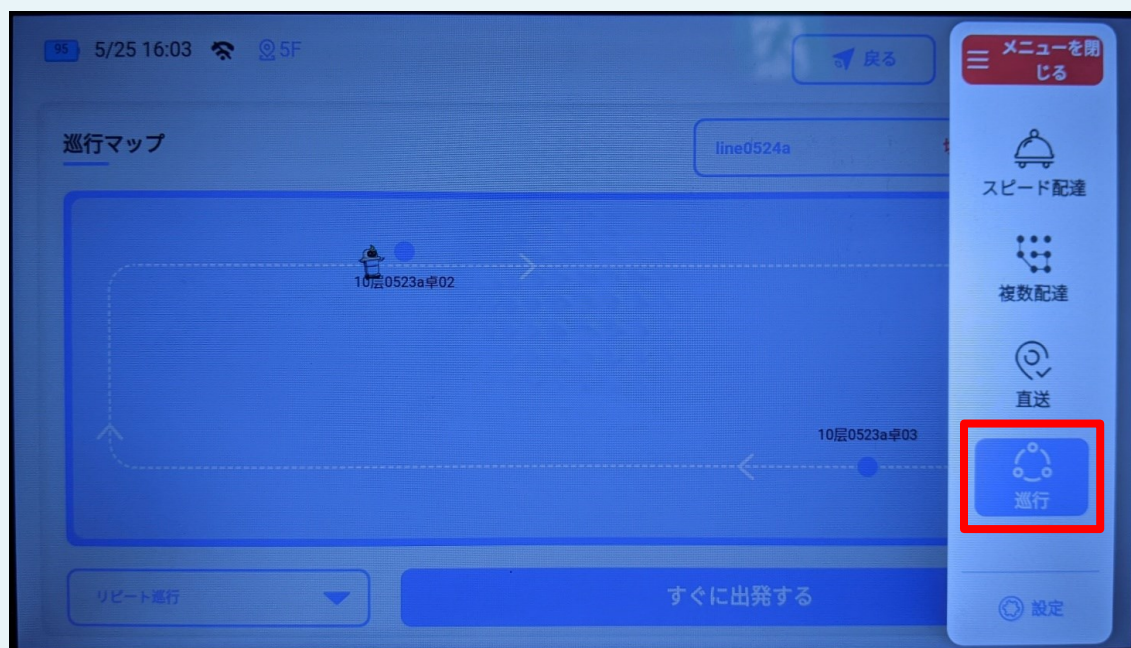
Mars配膳ロボット 巡行

株式会社Lien Trade

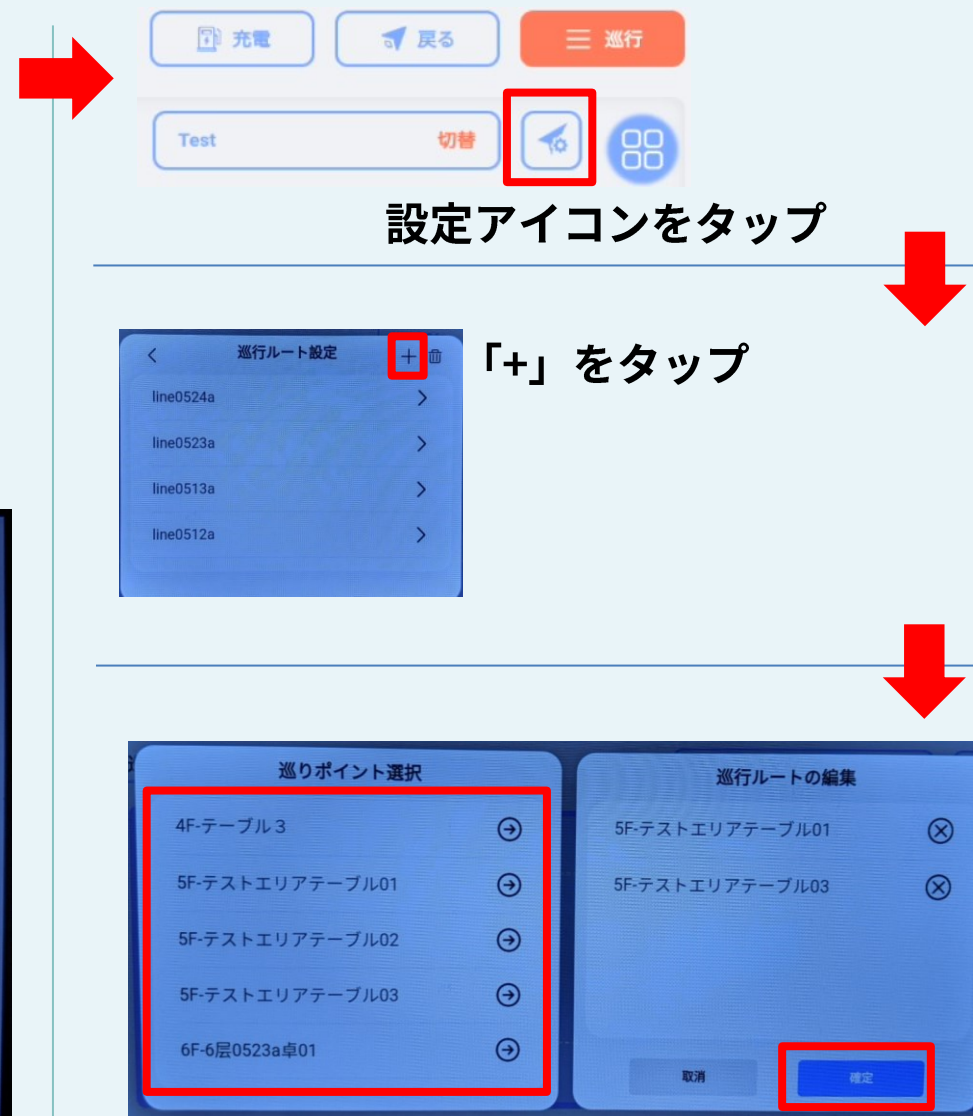
巡行

※事前確認

「待機点に戻る」
「充電スタンド選択」
「充電スタンドをリセットする」
フロア番号を確認
「設定終了」



「メニュー」→「巡行」



巡行する地点（ポイント）選び、
選択した地点は右側リストに追加されます。
最後に「確定」をタップします。



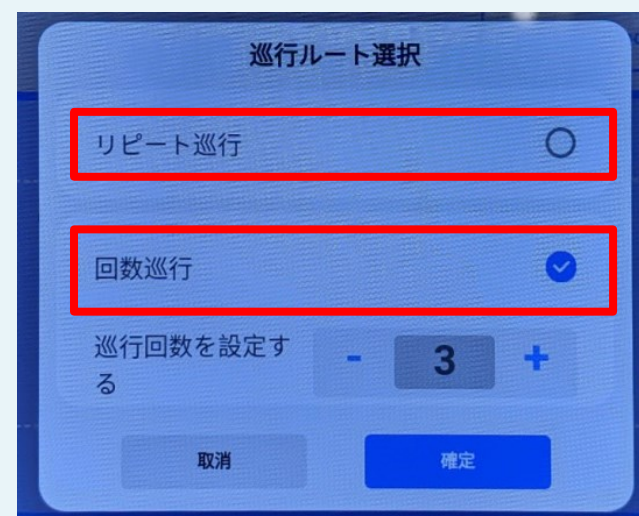
ルート選択ウィンドウを開き



作成したコース名にチェックを入れて「確定」をタップ



巡行詳細ウィンドウを開き



「リピート巡行」
「回数巡行」
指定できます。

選択済
↓
「確定」
↓
「すぐに出発する」